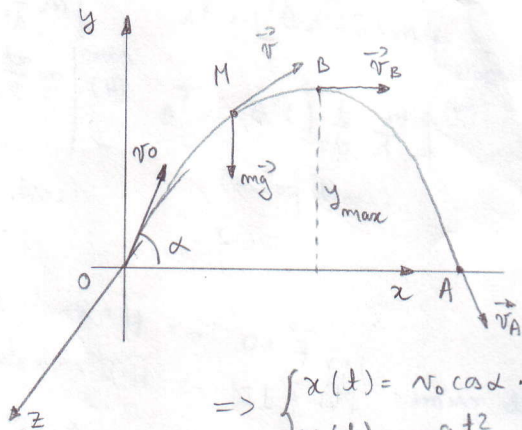


Aplicații

1. Un punct material M de masă m este aruncat din originea O a unui reper $Oxyz$ legat de pământ cu viteza $\vec{v}_0$ ce face unghiul α cu orizontala. Să se studieze mișcarea punctului în vid sub acțiunea gravitației sale. Să se determine ecuațiile de mișcare, traiectoria punctului, înălțimea maximă, viteza v_A în punctul A , în care M atinge pământul în cădere.



Mișcarea punctului M este o mișcare plană:

$$\begin{cases} m\ddot{x} = 0 \\ m\ddot{y} = -mg \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x(t) = c_1 t + c_2 \\ y(t) = -\frac{g}{2}t^2 + c_3 t + c_4 \end{cases}$$

Condiții initiale: $\begin{cases} x(0) = 0 ; y(0) = 0 \\ \dot{x}(0) = v_0 \cos \alpha ; \dot{y}(0) = v_0 \sin \alpha \end{cases}$

$$\Rightarrow \begin{cases} x(t) = v_0 \cos \alpha \cdot t \\ y(t) = -\frac{g}{2}t^2 + v_0 t \sin \alpha \end{cases} \quad \text{-- ec. mișcării}$$

$$t = \frac{x}{v_0 \cos \alpha} \Rightarrow \boxed{y = -\frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \alpha} x^2 + x \tan \alpha} \quad \text{-- ec. traiectoriei.}$$

Pt. a determina înălțimea maximă punem condiția $\vec{v}_B \parallel Ox$

$$\vec{v}_B(\dot{x}_B, \dot{y}_B) \parallel Ox \Rightarrow \dot{y}_B = 0 \Rightarrow 0 = \dot{y}_B = -gt_B + v_0 \sin \alpha \Rightarrow \boxed{t_B = \frac{v_0 \sin \alpha}{g}} \quad \text{-- timpul de urcare}$$

$$y_B = -\frac{gt_B^2}{2} + v_0 t_B \sin \alpha = -\frac{g}{2g^2} v_0^2 \sin^2 \alpha + v_0 \frac{v_0 \sin \alpha}{g} \cdot \sin \alpha = \frac{v_0^2 \sin^2 \alpha}{2g}$$

$$\boxed{y_B = \frac{v_0^2 \sin^2 \alpha}{2g}} \quad \text{-- înălțimea maximă}$$

$$\boxed{x_B = \frac{v_0^2 \sin 2\alpha}{2g}}$$

$$x_B = v_0 \cos \alpha \cdot \frac{v_0 \sin \alpha}{g}$$

Condiția de atingere a pământului: $y_A = 0 \Rightarrow -\frac{gt_A^2}{2} + v_0 t_A \sin \alpha = 0 \quad | : t_A$

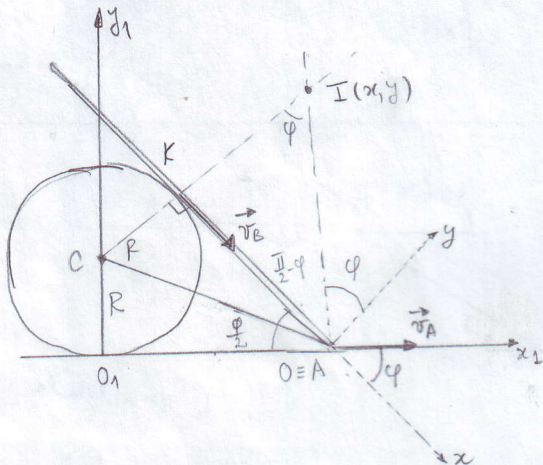
$$\Rightarrow \boxed{t_A = \frac{2v_0 \sin \alpha}{g}} \quad \text{-- timpul total}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x_A(t_A) = \frac{v_0^2 \sin 2\alpha}{g} \quad \text{-- bătaia} \\ y_A(t_A) = 0 \end{cases}$$

$$v_A = \sqrt{\dot{x}_A^2 + \dot{y}_A^2} = \sqrt{v_0^2 \cos^2 \alpha + g^2 t_A^2 + v_0^2 \sin^2 \alpha - 2gt_A v_0 \sin \alpha} = v_0$$

Obs: Mișcarea din aruncarea pe orizontală se desfășoară în plan vertical, traiectoria este o parabolă, iar viteza la lansare este egală cu viteza la aterizare.

Problema 2: Pe un cerc de rază R , tangenț în origine axei O_1x_1 se găsește o bară AB , a cărei extremitate A se mișcă pe O_1x_1 . Să se determine baza și rulantă mișcării barei.



$$\text{Fie } \varphi = (\hat{O_1x_1}, \hat{O_1K})$$

$$\hat{O_1OK} = \varphi \Rightarrow \hat{IOK} = \frac{\pi}{2} - \varphi \Rightarrow \hat{OIK} = \varphi$$

$$\hat{O_1OC} = \hat{COK} = \frac{\varphi}{2}$$

$$\left. \begin{aligned} \hat{IOC} &= \frac{\pi}{2} - \varphi + \frac{\varphi}{2} = \frac{\pi}{2} - \frac{\varphi}{2} \\ \hat{KCO} &= \frac{\pi}{2} - \frac{\varphi}{2} \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \triangle ICO = \text{isocel.}$$

$$\Rightarrow d(I, O_{1x_1}) = d(I, C) \Rightarrow \text{baza este parabolă cu focusul în } C \text{ și axa direcție } O_{1x_1}.$$

$$\begin{cases} x_{10} = R \operatorname{ctg} \frac{\varphi}{2} \\ y_{10} = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \text{Ec. bazei: } \begin{cases} x_1 = x_{10} - \frac{dy_{10}}{d\varphi} \\ y_1 = y_{10} + \frac{dx_{10}}{d\varphi} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = R \operatorname{ctg} \frac{\varphi}{2} \\ y_1 = -\frac{R}{2} \cdot \frac{1}{\sin^2 \frac{\varphi}{2}} \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow y_1 = -\frac{R}{2} \frac{\cos^2 \frac{\varphi}{2} + \sin^2 \frac{\varphi}{2}}{\sin^2 \frac{\varphi}{2}} = -\frac{R}{2} (\operatorname{ctg}^2 \frac{\varphi}{2} + 1) \Rightarrow y_1 = -\frac{R}{2} \left(\frac{x_1^2}{R^2} + 1 \right)$$

$$\Rightarrow y_1 = -\frac{1}{2R} (x_1^2 + R^2) - \text{ec. unei parabole.}$$

$$\text{Ec. rulantei: } \begin{cases} x = \frac{dx_{10}}{d\varphi} \sin \varphi - \frac{dy_{10}}{d\varphi} \cos \varphi \\ y = \frac{dx_{10}}{d\varphi} \cos \varphi + \frac{dy_{10}}{d\varphi} \sin \varphi \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = -R \cdot \frac{1}{2 \sin^2 \frac{\varphi}{2}} \cdot \sin \varphi \\ y = -R \cdot \frac{1}{2 \sin^2 \frac{\varphi}{2}} \cdot \cos \varphi \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{R}{2} \frac{2 \sin \frac{\varphi}{2} \cos \frac{\varphi}{2}}{\sin^2 \frac{\varphi}{2}} \\ y = -\frac{R}{2} \frac{\cos^2 \frac{\varphi}{2} - \sin^2 \frac{\varphi}{2}}{\sin^2 \frac{\varphi}{2}} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = -R \operatorname{ctg} \frac{\varphi}{2} \Rightarrow \operatorname{ctg} \frac{\varphi}{2} = -\frac{x}{R} \\ y = -\frac{R}{2} (\operatorname{ctg}^2 \frac{\varphi}{2} - 1) \end{cases} \Rightarrow y = -\frac{R}{2} \left(\frac{x^2}{R^2} - 1 \right) \Rightarrow y = -\frac{1}{2R} (x^2 - R^2) - \text{ec. unei parabole.}$$

$$(\operatorname{ctg} \frac{\varphi}{2})' = \left(\frac{\cos \frac{\varphi}{2}}{\sin \frac{\varphi}{2}} \right)' = \frac{-\frac{1}{2} \sin^2 \frac{\varphi}{2} - \frac{1}{2} \cos^2 \frac{\varphi}{2}}{\sin^2 \frac{\varphi}{2}} = -\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\sin^2 \frac{\varphi}{2}}$$